Pico-Bibliothek

LedRing

Der LED-Ring besteht aus einer ringförmig angeordneten Reihe von NeoPixels. NeoPixels, auch WS2812-LEDs genannt, sind seriell angeschlossene Vollfarb-LEDs, die einzeln adressierbar sind und deren Rot-, Grün- und Blauanteil zwischen 0 und 255 eingestellt werden kann.

RGB-Farbmischer: https://informatik.schule.de/rgb/RGB_farbmischer.html

Anlegen des LedRing-Objekts:

```
from LedRing import LedRing

NUM_LEDS = 24
ledRing = LedRing(NUM_LEDS)
```

Setzen der Farbe einer LED:

```
ledRing[0] = (255, 0, 0) # set to red, full brightness
ledRing[1] = (0, 128, 0) # set to green, half brightness
ledRing[2] = (0, 0, 64) # set to blue, quarter brightness
```

Setzen der Farbe aller LEDs:

```
ledRing.fill(0, 0, 0) # set all LEDs to black
```

Die gesetzte Farbe aller LEDs auf dem LED-Ring anzeigen:

ledRing.write()



Die gesetzten Farben der LEDs werden erst dann auf dem LED-Ring dargestellt, nachdem die write()-Methode ausgeführt wurde.

Auslesen der Farbe einer LED:

```
r, g, b = ledRing[0] # read color of first LED
```

Auslesen der Anzahl der LEDs im Ring:

```
n = ledRing.n
```

Beispielprogramm:

```
from LedRing import LedRing
NUM LEDS = 24
ledRing = LedRing(NUM LEDS)
BLACK = (0, 0, 0)
       = (255, 0, 0)
RED
GREEN = (0, 255, 0)
BLUE = (0, 0, 255)
YELLOW = (255, 255, 0)
MAGENTA = (255, 0, 255)
CYAN = (0, 255, 255)
WHITE = (255, 255, 255)
ledRing.fill(BLACK) # set all LEDs to black
ledRing[0] = RED
                       # set first LED to red
ledRing[1] = GREEN  # set second LED to green
ledRing[2] = BLUE  # set third LED to blue
ledRing.write()
                     # show previously set colors on LED ring
```

PicoWlan

Anlegen des WLAN-Objekts:

```
from PicoWlan import PicoWlan
import secrets

wlan = PicoWlan(secrets.WIFI_SSID, secrets.WIFI_PASSWORD,
secrets.WIFI_COUNTRY)
```

Die erforderliche Zugangsdaten werden in einer Datei namens "secrets.py" abgelegt:

secrets.py

```
#### create file "secrets.py" containing:
#### WIFI_SSID = "my_ssid"
#### WIFI_PASSWORD = "my_password"
#### WIFI_COUNTRY = "my_country" e.g. "EN", "DE", ...
```

12.02.2025 05:49 3/10 Pico-Bibliothek

```
WIFI_SSID = "my_ssid"
WIFI_PASSWORD = "my_password"
WIFI_COUNTRY = "my_country"
```

Starten des WLANs:

```
wlan.run()
```

Timer

Anlegen des Timer-Objekts:

```
from Timer import CyclicTimerMs

MILLISECS = 500 # number of milliseconds
cyclicTimer = CyclicTimerMs(MILLISECS )
```

Starten des Timers:

```
cyclicTimer.start()
```

Prüfen, ob die eingestellte Zeit verstrichen ist:

```
if (cyclicTimer.overrun() == True:
    print("Overrun of timer")
```

Beispielprogramm:

```
from Timer import CyclicTimerMs

MILLISECS = 1000 # number of milliseconds

cyclicTimer = CyclicTimerMs(MILLISECS )
 cyclicTimer.start()

while True:
    while not cyclicTimer.overrun():
        time.sleep(0.01)
```

```
print("Next second")
```

TimeApilo

Die TimeApilo.Klasse ermöglicht das Holen der aktuellen Zeitinformation von der von https://timeapi.io/ bereitgestellten API. Hierfür ist ein Zugang zum Internet erforderlich (z.B. über die Klasse PicoWlan).

Weitere Infos gibt es hier: https://timeapi.io/swagger/index.html

Anlegen des TimeApilo-Objekts:

```
from TimeApiIo import TimeApiIo
timeApiIo = TimeApiIo()
```

Setzen der Zeitzone:

```
timeApiIo.setTimeZone("Europe/Berlin")
```

Lesen der aktuellen Zeitinformation:

```
t = timeApiIo.getCurrentTime()
```

Die Methode liefert ein Dictionary-Objekt mit folgender Struktur zurück:

```
"year": 2023,
"month": 12,
"day": 4,
"hour": 12,
"minute": 21,
"seconds": 54,
"milliSeconds": 652,
"dateTime": "2023-12-04T12:21:54.6520906",
"date": "12/04/2023",
"time": "12:21",
"timeZone": "Europe/Berlin",
"dayOfWeek": "Monday",
"dstActive": false
}
```

Beispielprogramm:

```
import TimeApiIo from TimeApiIo

timeApiIo = TimeApiIo()
timeApiIo.setTimeZone("Europe/Berlin")

data = timeApiIo.getCurrentTime()
print(data) # Aktuelle Zeitinformation ausgeben
```

Button

Anlegen des Button-Objekts:

Die Parameter sind:

- pin gibt den Anschlusspin des Taster an.
- pressedLevel definiert, welcher Pegel bei gedrückter Taste an dem Pin anliegt. Erlaubte Werte sind:
 - ∘ Button.LOW
 - ∘ Button.HIGH
- bounceTimeMs ist ein optionaler Parameter und gibt die Prellzeit des Taster in Millisekunden an. Der voreingestellte Wert liegt bei 100
- longTimeMs ist ein optionaler Parameter, der zur Erkennung zwischen kurzem und langem Tastendruck dient. Dr Wert wird in Millisekunden angegeben. Wir kein Wert mitgegeben, erfolgt keine Unterscheidung zwischen langen und kurzem Tastendruck.

Lesen eines Events

```
event = button.event()
```

Die Methode liefert folgende Ergeignisse zurück:

- Button. Event. NONE kein Ereignis
- Button. Event. PRESSED Taste wurde gerade gedrückt
- Button. Event. RELEASED Taste wurde gerade losgelassen
- Button.Event.LONG_PRESS_DETECTED Taste ist gedrückt, Zeitintervalls abgelaufen (nur wenn longTimeMs gesetzt wurde)

• Button.Event.LONG_PRESS_RELEASED Taste wurde nach Aublauf des Zeitintervalls losgelassen (nur wenn longTimeMs gesetzt wurde)

Potentiometer

Anlegen des Potentiometer-Objekts:

```
from Potentiometer import Potentiometer

pin = 28
potentiometer = Potentiometer(pin)
```

Die Parameter sind:

• pin gibt den Anschlusspins des Potentiometers an.

Lesen einer Potentiometerstellung

```
# Auslesen der Potentiometerstellung
value = potentiometer.read()
```

Die Methode liefert Werte zwischen 0.0 und 1.0 zurück.

Beispielprogramm:

```
from Potentiometer import Potentiometer
from time import sleep_ms

potentiometer = Potentiometer(28)

# To read from the pin, set up a loop:
while True:
    print(potentiometer.read())
    sleep_ms(200)
```

DipSwitch

Anlegen des DipSwich-Objekts:

```
from DipSwitch import DipSwitch
```

```
pins = [ 19, 20, 21, 22 ]
onLevel = DipSwitch.LOW
dipSwitch = DipSwitch(pins, onLevel)
```

Die Parameter sind:

- pins gibt den Anschlusspins der Schalter an.
- pressedLevel definiert, welcher Pegel bei eingeschaltetem Schalter an dem jeweiligen Pin anliegt. Erlaubte Werte sind:
 - ∘ DipSwitch.LOW
 - ∘ DipSwitch.HIGH

Lesen einer Schalterstellung

```
# Auslesen des ersten Schalters
value = dipSwitch[0]
```

Die Methode liefert folgende Werte zurück:

- True Schalter ist eingeschaltet
- False Schalter ist ausgeschaltet

Anzahl der Schalter ermitteln

```
n = dipSwitch.size()
```

Die Methode liefert die Anzahl der Schalter des DIP-Schalters zurück.

Beispielprogramm:

```
from DipSwitch import DipSwitch

DIP_PINS = [ 19, 20, 21, 22 ]
dipSwitch = DipSwitch(DIP_PINS, DipSwitch.LOW)

for i in range(dipSwitch.size()):
    print ("DIP-Switch "+ str(i) + ": " + str(dipSwitch[i]))
```

Buzzer

Die Buzzer-Klasse ermöglicht die Ansteuerung eines Summers.

Anlegen des Buzzer-Objekts:

```
from Buzzer import Buzzer

pin = 16
buzzer = Buzzer(pin)
```

Die Parameter sind:

• pin gibt den Anschlusspin des Summers an.

Ausgabe eines Tons:

```
frequency = 1000
milliseconds = 200
buzzer.beep(frequency, milliseconds)
```

Die Parameter sind:

- frequency gibt die Frequenz des Tons an. Die Angabe kann auch über vordefinierte Notenwerte erfolgen. Diese sind:
 - ∘ Buzzer.C
 - Buzzer.DES
 - ∘ Buzzer.D
 - ∘ Buzzer.ES
 - ∘ Buzzer.E
 - ∘ Buzzer.F
 - ∘ Buzzer.GES
 - ∘ Buzzer.G
 - ∘ Buzzer.AS
 - ∘ Buzzer.A
 - ∘ Buzzer.B
 - ∘ Buzzer.H
- milliseconds bestimmt die Dauer des Tons in Millisekunden. Die Angabe kann auch über vordefinierte Werte erfolgen. Vordefinierte Notenlängen sind:
 - ∘ Buzzer.WHOLE
 - Buzzer.HALF
 - Buzzer.QUARTER
 - ∘ Buzzer.EIGHTH



Die nächste Oktave erhält man durch Multiplikation der Frequenz frequency mit dem Wert 2 (z.B.: Buzzer.C * 2), die vorherige durch Division durch den Wert 2 (z.B.: Buzzer.A / 2).

Dieses Vorgehen kann man kaskadieren. Das bedeutet, dass die Frequenzen der zweithöheren Oktave durch eine weitere Multiplikation mit dem Wert 2 ermittelt werden können, also z.B. Buzzer.C * 2 * 2 bzw. Buzzer.C * 4. Analog dazu lassen sich natürlich auch die Frequenzen der vorherigen Oktaven durch mehrfache Division

12.02.2025 05:49 9/10 Pico-Bibliothek



ermitteln.

Beispielprogramm:

Das folgende Beispielprogramm spielt das Kinderlied "Alle meine Entchen" auf dem Summer ab.

```
from Buzzer import Buzzer
pin = 16
buzzer = Buzzer(pin)
buzzer.beep(Buzzer.C, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.D, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.E, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.F, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.G, Buzzer.HALF)
buzzer.beep(Buzzer.G, Buzzer.HALF)
buzzer.beep(Buzzer.A, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.A, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.A, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.A, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.G, Buzzer.WHOLE)
buzzer.beep(Buzzer.A, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.A, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.A, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.A, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.G, Buzzer.WHOLE)
buzzer.beep(Buzzer.F, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.F, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.F, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.F, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.E, Buzzer.HALF)
buzzer.beep(Buzzer.E, Buzzer.HALF)
buzzer.beep(Buzzer.G, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.G, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.G, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.G, Buzzer.QUARTER)
buzzer.beep(Buzzer.C, Buzzer.WHOLE)
```

RGB

tbd.

Last update: 27.12.2024 10:08

mymachine

Das Modul mymachine stellt Objekte zur Verfügung, die spezifische Funktionen im Zusammenhang mit der Hardware bereitstellen. Die Funktionen ermöglichen den Zugriff auf und die Steuerung von Hardware-Blöcken des Systems.

```
from mymachine import rightButton, leftButton # Zwei Objekte der Klasse

Button

from mymachine import dipSwitch # Objekt der Klasse

DipSwitch

from mymachine import potentiometer # Objekt der Klasse

Potentiometer

from mymachine import ledRing # Objekt der Klasse LedRing

from mymachine import buzzer # Objekt der Klasse Buzzer
```

From:

https://www.fritzwiki.de/ - FritzWiki

Permanent link:

https://www.fritzwiki.de/doku.php?id=it:pico-bibliothek

Last update: 27.12.2024 10:08

